페이지 1/1

# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-111960

(43) Date of publication of application: 20.04.2001

(51)Int.Cl.

H04N 5/92 G11B 20/12 G11B 20/18 G11B 27/00 G11B 27/10 H04N 5/765 H04N 5/781

(21)Application number: 11-288993

(71)Applicant : SHARP CORP

(22)Date of filing:

12.10.1999

(72)Inventor: KIYAMA JIRO

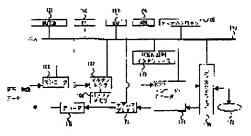
YAMAMURA HIROYUKI YAMAGUCHI TAKAYOSHI

## (54) DATA RECORDING METHOD AND DATA RESTORATION METHOD

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To solve a problem of conventional data recording and restoration methods that a time code recorded on a disk is in general expressed as a relative time from the head of video data by each video program and consequently a plurality of video data having the same time code may be in existence in the disk when video programs are recorded on the disk.

SOLUTION: In the case of recording video image or image data onto a recording medium, they are recorded on the recording medium being divided into a plurality of units, and information to identify a recording device is provided to each unit together with information denoting the reproduction sequence on each video sequence. Through the above configuration, even when some units on the recording medium have the same information denoting the reproduction sequence on each video sequence in the case of reproduction, the device ID is provided uniquely to each device, and hence the video sequences can be identified.



#### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-111960 (P2001-111960A)

(43)公開日 平成13年4月20日(2001.4.20)

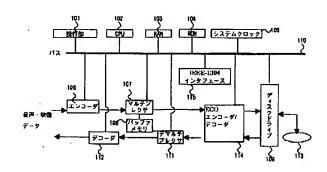
(51) Int.Cl. <sup>7</sup>		酸別記号		FΙ				7	f-7]-}*( <b>参考</b>	ş)
H04N	5/92			G 1	1B 2	20/12		103	5 C 0 5 3	}
G11B	20/12	103			2	20/18			5 D 0 4 4	Ŀ
	20/18				:	27/00			5 D 0 7 7	,
	27/00				:	27/10			5 D 1 1 0	)
	27/10			H 0 4	4 N	5/92		Н		
			審查請求	未請求	請求」	質の数 6	OL	(全 22 頁)	最終頁に	続く
(21)出願番	<del>}</del>	特顧平11-288993		(71)	人颠出	000005	5049			
						シャー	プ株式	会社		
(22)出願日		平成11年10月12日(1999	. 10. 12)			大阪府	大阪市	阿倍野区長池	町22番22号	
				(72) §	発明者	木山	次郎			
							大阪市 株式会	阿倍野区長池 社内	町22番22号	シ
				(72) §	発明者	山村	博幸			
							大阪市 株式会	阿倍野区長池 社内	町22番22号	シ
				(74)	代理人	100103	296			
						弁理士	小池	隆彌		
									最終頁に	د باین

#### (54) 【発明の名称】 データ記録方法及びデータ復旧方法

### (57)【要約】

【課題】 一般的に、ディスク上に記録されるタイムコードは各ビデオプログラム毎のビデオデータの先頭からの相対時間で表される。したがって、ディスク中に複数のビデオプログラムを記録した場合、同じタイムコードを持つビデオデータが複数存在することになる。その場合、正しい順序で復元されないおそれがある。

【解決手段】 映像や画像データを記録媒体に記録する際に、記録媒体上では複数のユニットとして分割して記録し、このユニット内に、シーケンス上での再生順序を示す情報とともに、記録した機器を識別するための情報を付与する。この構成によって、再生時に、記録媒体上で、シーケンス上での再生順序を示す情報が同一のユニットが存在した場合においても、各機器にユニークに付与されている機器IDを付与しているため、シーケンスを区別することが可能である。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 映像または音声データからなるシーケン スを、複数のユニットに分割して記録媒体に記録し、記 録媒体の位置情報に対応させた前記ユニットの再生順を 示す再生順管理データにより、記録媒体上に記録された データを管理する記録媒体におけるデータ記録方法であ って、

1

各ユニットを再生するべきシーケンス上での順序を示す 情報とともに、各ユニットを記録した機器を識別するた めの情報を各ユニットに記録することを特徴とするデー 10 タ記録方法。

【請求項2】 映像データまたは音声データからなるシ ーケンスを、複数のユニットに分割して記録媒体に記録 し、前記ユニットは一あるいは複数のセクタから構成さ れ、記録媒体上の各セクタの再生順を管理するセクタ管 理データにより、記録媒体上に記録されたデータを管理 する記録装置におけるデータ記録方法であって、

各ユニットを再生するべきシーケンス上での順序を示す 情報とともに、各ユニットを記録した機器を識別するた タ記録方法。

【請求項3】 映像データまたは音声データからなるシ ーケンスを、複数のユニットに分割して記録媒体に記録 し、一或いは複数のユニットからなり、連続するセクタ で構成される部分シーケンスの再生順を管理するシーケ ンス管理データにより、

記録媒体上に記録されたデータを管理する記録媒体上に 記録されたデータを管理する記録装置におけるデータ記 録方法であって、

各ユニットを再生するべきシーケンス上での順序を示す 30 情報とともに、各ユニットを記録した機器を識別するた めの情報を各ユニットに記録することを特徴とするデー タ記録方法。

【請求項4】 映像または音声データからなるシーケン スを、複数のユニットに分割し、各ユニットに、当該ユ ニットを再生するべきシーケンス上での順序を示す情報 と、当該ユニットを記録した機器を識別するための情報 を付与して記録媒体に記録し、記録媒体の位置情報に対 応させた前記ユニットの再生順を示す再生順管理データ により、記録媒体上に記録されたデータを管理する記録 40 媒体を再生する装置におけるデータ復旧方法であって、 上記再生順管理データによる再生ができない場合におい て、記録媒体上のユニット上で連続する2つのユニット 間において、当該ユニットを再生するべきシーケンス上 での順序が連続することを示し、各ユニットを記録した 機器を識別するための情報が同一である場合に、2つの ユニットを連続して再生するものとして、前記再生順管 理データを再構築することを特徴とするデータ復旧方 法。

【請求項5】 映像データまたは音声データからなるシ 50 比べ、遥かに髙速な実行が可能だからである。しかし、

ーケンスを、一あるいは複数のセクタから構成される複 数のユニットに分割し、各ユニットに、当該ユニットを 再生するべきシーケンス上での順序を示す情報と、当該 ユニットを記録した機器を識別するための情報を付与し て記録媒体に記録し、記録媒体上の各セクタの再生順を 管理するセクタ管理データにより、記録媒体上に記録さ れたデータを管理する記録媒体を再生する装置における データ復旧方法であって、

上記セクタ管理データによる再生ができない場合におい て、記録媒体上のユニット上で連続する2つのユニット 間において、当該ユニットを再生するべきシーケンス上 での順序が連続することを示し、各ユニットを記録した 機器を識別するための情報が同一である場合に、2つの ユニットを連続して再生するものとして、前記セクタ管 理データを再構築することを特徴とするデータ復旧方 法。

【請求項6】 映像データまたは音声データからなるシ ーケンスを、複数のユニットに分割し、各ユニットに、 当該ユニットを再生するべきシーケンス上での順序を示 めの情報を各ユニットに記録することを特徴とするデー 20 す情報と、各ユニットを記録した機器を識別するための 情報を付与して記録媒体に記録し、一或いは複数のユニ ットからなり、連続するセクタで構成される部分シーケ ンスの再生順を管理するシーケンス管理データにより、 記録媒体上に記録されたデータを管理する記録媒体を再 生する装置におけるデータ復旧方法であって、

> 上記シーケンス管理データによる再生ができない場合に おいて、記録媒体上のユニット上で連続する2つのユニ ット間において、当該ユニットを再生するべきシーケン ス上での順序が連続することを示し、各ユニットを記録 した機器を識別するための情報が同一である場合に、2 つのユニットを連続して再生するものとして、前記シー ケンス管理データを再構築することを特徴とするデータ 復旧方法。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、動画像シーケンス を記録媒体に記録する際の記録方法、さらに記録された 動画像シーケンスの管理情報が正常でない場合に復旧を 行う場合のデータ復旧方法に関する。

[0002]

【従来の技術】ディスクベースのビデオや音声のディジ タル記録装置が普及しつつある。ディスクはテープに比 べてランダムアクセスが可能という大きな利点がある。 そのため、ディスクが一杯になっても、不必要なデータ だけを消すことで追記可能である。また、途中で削除し たり再生順序を変えることも自由にできる。これらの編 集機能は、多くの場合、実際のデータを直接移動するの ではなく、データを指すポインタ情報を書き換えること が実現される。なぜなら、実際のデータを移動するのに ボインタ情報が何らかの理由で破損した場合、記録した データを元の順序に復帰させるのは難しいという問題が ある。

【0003】との問題を解決する従来技術として、特開平10-70698がある。との技術は、連続して記録したデータは、ディスク上において記録単位毎に付与されているタイムコードが連続していることを利用して、管理情報が破損した場合に、ディスクを先頭から読んでいき、記録単位毎に付与されているタイムコードを抜き出し、タイムコードの連続しているブロックを連続したデータと 10して扱うというものである。以下、との技術について説明する。

【0004】まず、ディスクの記録フォーマットについ て説明する。図25亿示すように、大きく管理領域601と データ領域602に分けられる。管理領域602はさらにプロ グラムマップ603とFAT(ファイル・アロケーション・テ ーブル)604に分けられる。データ領域は一定のサイズ毎 のブロック605、606…に分割されており、それぞれのブ ロックにはアクセスのための番号が付与されている。プ ログラムマップ603とFAT604に関しては図26に詳細を示 す。プログラムマップ603はプログラム単位、つまり例 えば一つの動画シーケンス単位の管理を行ない、対応す る開始FATエントリやプログラム名等を保持する。FAT60 4はデータ領域602中で分散して記録された連続データが どのような順序で再生されるべきかを記録したものであ る。各エントリはデータ領域602中の1ブロックに対応す る。例えばs番目のエントリはs番めのブロックに対応す る。各エントリは、次のエントリへのポインタ、すなわ ちリンク情報を保持している。もし終了を示すコードが 入っていれば、そのエントリに対応するブロックでその 30 データは終了することになる。また、空きを示すコード が入っていれば、そのエントリに対応するブロックは使 用されていないことがわかる。図26の場合、プログラム 1はデータ領域602の0000、0001、0003ブロックにわたっ て記録されていることがわかる。一方、データ領域602 には、ブロック毎に連続したタイムコードが時:分:秒: フレームという形式で書き込まれているとする。

【0005】とこで、管理領域601が破損した場合の処理について説明する。復旧は、次の2つの処理ステップで行なう。最初の処理ステップでは、隣接するブロックの中でタイムコードが連続しているブロックを部分プログラムとしてまとめるブロック結合処理を行う。このブロック結合処理の手順をフローチャート図27に示す。

【0006】まず、図中の記号の説明を行なう。図中のNbはディスク中のブロック数、bは現在処理の対象となっているブロック番号、Tbはブロックbに付与されたタイムコードをそれぞれ表わす。currおよびprevは現在および直前に処理の対象となったブロックに付与されたタイムコードをそれぞれ表わす。Si、Eiはi番目の部分プログラムの開始ブロック番号および終了ブロック番号

を、Bi、Fiは開始タイムコードと終了タイムコードを表わす。また、AbはFAT604のb番目のエントリの内容を表わす。THRは正の定数で、隣接するブロックのタイムコードが連続しているかどうかの判断に用いる。Npはこのブロック結合処理で得られる部分プログラムの数を表わす。

【0007】次に、フローチャートに沿って、処理の説 明を行なう。ステップ1では、ブロック0を読み込み、そ のタイムコードTOを変数prevに代入する。さらに、番号 0の部分プログラムを作り、その開始ブロック番号を0、 開始タイムコードをTOに設定する。ステップ2では、現 在の処理対象ブロック番号bを1に、処理対象部分プロ グラム番号を0亿それぞれ初期化する。ステップ3ではス テップ4~10のループの停止条件をチェックする。ここ では、bがディスク中のブロック数Nb未満の間ループ し、Nb以上になるとループを停止し、ステップ11へジャ ンプする。ステップ4では、現在の処理ブロックを読み 込み、タイムコードTbを現在の処理対象ブロックのタイ ムコードを表わす変数curr心で代入する。ステップ5では 直前のブロックのタイムコードprevと現在のブロックの タイムコードcurrが連続しているかどうかのチェックを 行なう。prevとcurrの差が、ある定数THRよりも小さけ れば連続していると判断する。もし、連続していると判 断されれば、ステップ6を、連続していないと判断され れば、ステップ7、8、9を実行する。ステップ6では、RA M103中のFATエントリAb-1にbを代入し、ブロックb-1と ブロックbをリンクする。ステップアでは、現在の処理対 象部分プログラムの終了ブロック番号を現在の1つ前の ブロックに設定し、終了タイムコードをprevに設定す る。ステップ8では、現在の処理対象部分プログラム番 号を1増す。ステップ9では、現在の処理対象部分プロ グラムの開始ブロック番号Siをbに、開始タイムコード をcurrにそれぞれ設定する。ステップ10では、変数prev にcurrを代入し、処理対象ブロックを1増す。ステップ 11では、処理対象部分プログラムの終了ブロック番号を b-1に、終了タイムコードをprevにセットする。また部 分プログラムの個数Npにi+1をセットする。

【0008】第二の処理ステップは、ブロック結合処理で得られた部分プログラム間でタイムコードの連続しているものに関してつなぎあわせ、プログラム全体を再現するプログラム再現処理である。このプログラム再現処理のフローチャートを図28に示す。まず、図中の記号の説明を行なう。pは現在処理の対象となっている部分ブロック番号、qはpとの接続をチェックの対象である部分ブロック番号である。Riは、部分プログラムiがプログラムの先頭であるかどうかを示すフラグで、ここではプログラム先頭フラグと呼ぶ。その他の用いられている記号の意味は、ブロック結合処理で用いているものと同一である。次に、フローチャートに沿って、処理の説明を50 行なう。

【0009】ステップ1では、フラグRi(0≦i≦Np-1)をt rueに初期化する。ステップ2ではインデックス用の変数 pを0に初期化する。ステップ3では、ステップ4~9のル ープの終了条件のチェックを行なう。pがNp未満であれ ばループを継続する。ステップ4では、インデックス用 の変数aを0にセットする。ステップ5では、ステップ6~ 8のループの終了条件のチェックを行なう。 q がNp未満 であればループを継続する。ステップ6では、部分プロ グラムpと部分プログラムqの間の連続性の判定を行な う。部分プログラムpの終了タイムコードが、部分プロ グラムqの開始タイムコードの差が定数THRより小さけれ ば連続していると判断され、ステップ7では、部分プロ グラムp、qを接続する。接続は以下のように行なう。ま ず、FATエントリAepにSqを代入することで、FAT上で接 続を行なう。次に、部分プログラムpの終了タイムコー ドおよび、終了ブロック番号を部分プログラムgのもの と同じにする。最後に、部分プログラムqはプログラム の先頭にならないため、プログラム先頭フラグRok fals eをセットする。ステップ2の終了時には、各プログラム の先頭に相当する部分プログラムのRiのみがtrueになっ 20 ている。したがって、プログラム先頭フラグがtrueであ る部分プログラムの開始ブロック番号をRAM中のプログ ラムマップ603に書き込めば、復帰は完了である。も し、管理領域601が物理的に破壊されているのでなけれ ば、RAM中の管理情報をディスクに書き込むことで復旧 は完了する。

### [0010]

【発明が解決しようとする課題】上記技術をMPEG符号化によるビデオおよびオーディオデータの記録を行なうビデオディスクレコーダに適用することを考える。MPEGビ 30 デオ規格におけるタイムコードは各ビデオプログラム毎のビデオデータの先頭からの相対時間で表される。したがって、ディスク中に複数のビデオプログラムを記録した場合、同じタイムコードを持つビデオデータが複数存在することになる。その場合、正しい順序で復元されないおそれがある。その例を図29に示す。

【0011】 Cこでは、ビデオプログラムA、Bがそれぞれ図29(a)のように、媒体上に分散して記録されたとする。さらにA2とB2の開始フレームのタイムコードが同じ1:00:00:00だったとする。この条件のもとで、上記の手40順で内容を復元した場合、図29(b)のようにB1-A-B2となりプログラムBの間にプログラムAが挿入された形となる。なぜなら、B1の終端フレームのタイムコードが0:59:59:59でAの始端フレームのタイムコードが1:00:00:00になっていることから、上記図25で示した処理により、B1とAを連続したプログラムと判断できるためである。そのため、図29(c)に示すB1-B2-AあるいはA-B1-B2というオリジナルの提示順序が再現されない。以上の問題は、ディスク中に分散して記録された部分ビデオデータがどのビデオデータに属するのか確実に判断する手段が50

ないために生じる。

【0012】一方、特開平11-162119に開示されているように、相対的なタイムコードでなく、時間情報として時:分:秒:フレームの他に記録日時が多重化されていた場合、上記の問題はある程度解決可能である。しかし、複数の機器で記録したデータがディスク中に混在していた場合、記録日時が同じデータが存在する可能性があり、同様の問題が生じるおそれがある。

6

【0013】本発明は、かかる従来技術の問題点に鑑み 10 てなされたものであり、ディスク上に分散して記録する 部分的なデータがどのデータに属するのか確実に判断す る手段を与え、ファイルシステムが破損した場合でも、 ディスク中に分散して記録されたデータの再生順序の復 元を確実にすることを目的とする。

#### [0014]

【課題を解決するための手段】本発明にかかる記録方法は、映像や画像データを記録媒体に記録する際に、記録媒体上では複数のユニットとして分割して記録し、このユニット内に、シーケンス上での再生順序を示す情報とともに、記録した機器を識別するための情報を付与する。

【0015】とのように構成することによって、再生時に、記録媒体上で、シーケンス上での再生順序を示す情報が同一のユニットが存在した場合においても、各機器にユニークに付与されている機器IDを付与しているため、シーケンスを区別することが可能である。

【0016】また、本発明にかかる再生方法では、上記したように、記録媒体上で、シーケンス上での再生順序を示す情報が同一のユニットが存在する場合を想定して、互いのユニットの順序情報が、連続するユニットを示すものであり、かつ、同一の機器ID情報を備えている場合にのみ、連続するユニットであると判断し、再生順序を示す管理情報を復旧する。

【0017】上記したシーケンス上での再生順序を示す情報は、各ユニットの再生を行う時間情報であってもよいし、各ユニットの再生順序を示す通し番号であってもよい。

#### [0018]

【発明の実施の形態】本発明の第1の実施形態を説明する。図1は、第1の実施形態におけるアフレコ可能なビデオディスクレコーダの構成である。図に示すように、との装置は、操作部101、CPU102、RAMLO3、ROM104、システムクロック105、バッファメモリ108、エンコーダ106、マルチプレクサ107、ディスクドライブ109、バス110、デマルチプレクサ111、デコーダ112、ディスク113、ECCエンコーダ/デコーダ114、IEEE-1394インタフェース115から構成される。

うオリジナルの提示順序が再現されない。以上の問題 【0019】ディスク113は、外周から内周に向かっては、ディスク中に分散して記録された部分ビデオデータ 螺旋状に記録再生の行われる脱着可能な光ディスクとすがどのビデオデータに属するのか確実に判断する手段が 50 る。2048byteを1セクタとし、誤り訂正のため16セクタ

でECCブロックを構成する。ECCブロック中のデータを書 き換える場合、そのデータが含まれるECCブロック全体 を読み込み、誤り訂正を行い、対象のデータを書き換 え、再び誤り訂正符号を付加し、ECCブロックを構成し 記録媒体に記録する。

【0020】ディスク113の構成を図2に示す。ディスク 中の先頭にはファイルシステム管理情報があり、その残 りがファイルシステムによってファイル単位に管理され るユーザ領域となっている。ユーザ領域は管理情報領域 理情報に関するファイルが含まれ、AVストリーム領域に は、EUS(エディタブル・ユニット・シーケンス)ファイ ルがある。EUSファイルは、ビデオの記録を開始してか ら終了するまでの一連のビデオ・オーディオデータを記 録したデータストリーム単位のファイルである。以後、 単にシーケンスと呼ぶ。一方、管理情報領域のファイル には、EUSファイルに関する情報を格納したEUS Managem entファイルなどが含まれる。

【0021】本実施形態では、ファイルシステム管理情 イルのアクセスを行なう。そのため、図2中のEUSファ イル#2のようにディスク中で分散して配置されたファイ ルを、連続した論理アドレスでアクセスすることが可能 である。つまり一つのシーケンスを複数の部分シーケン スにより構成することができる。論理アドレスでのアク セスの際の単位はセクタ単位である。以下の説明におけ るアドレスは特に断りが無い限り論理アドレスのことを 指すとととする。

【0022】記録媒体上のシーケンスの様子を図3を用 シーケンスが存在する。ここではシーケンスAとシーケ ンスBがある場合で、各シーケンスは所定のサイズのユ ニットに分割される。このユニットは記録媒体上で連続 する複数のセクタにより構成されている。図3におい て、A4はシーケンスAの4番目のユニットであることを示 している。このようなユニットの並びは再生順管理デー タにより管理される。上述図2のファイルシステム管理 情報中が、この再生順管理データに相当する。

【0023】ファイルシステム管理情報の一例について ルエントリにファイル名を格納している。このことによ って、ファイル名がわかれば、そのファイル名に対応す る開始FATエントリからFATをたどって行けば、そのファ イルがディスクにどのように配置されているかわかる。 なお、各FATエントリは1セクタ、すなわち2048byte公対 応する。

【0024】このファイルシステム管理情報は、ファイ ルを格納している記録媒体と同一の記録媒体に記録して おくのが一般的であるが、同一である必要はなく、一つ のファイルシステム管理情報が複数の記録媒体の記録位 50 トした値を33ビットで表わしたものである。DTS(デコー

置を認識できるのであれば、複数の記録媒体にわたって 管理してもよい。

【0025】本実施例で用いる符号化方法に関して説明 する。オリジナルビデオは、MPEG-2符号化により5Mbps 前後の可変レートで符号化し、オーディオはオリジナ ル、アフレコともに、48kHzでサンプリングし、MPEG-1/ LayerII符号化により2チャンネル256kbpsの固定レート で符号化する。

【0026】EUSファイルは、ビデオおよびオーディオ とAVストリーム領域に分けられる。管理情報領域には管 10 情報の多重化データストリームの単位であるEUSを格納 するファイルである。EUSのおおまかな構成を図5に示 す。EUSを構成する主な要素について、以下にまとめ

> 【0027】Block:セクタに対応した2048byteの固定長 の単位であり、ISO/IEC 13818-2に規定されるビデオデ ータおよびISO/IEC 13818-3に規定されるオーディオデ ータおよび他のデータを、ISO/IEC 13818-1で規定され るPES Packetにパケット化したもので構成される。

【0028】VU (Video Unit):再生時におけるランダム 報によって管理されるファイルシステムを通して各ファ 20 アクセスの単位であり、VUの先頭からアクセスすればEU Sの途中であってもオーディオ、ビデオが正しくデコー ドされることが保証される。Blockで構成される。

> 【0029】PRU (Post Recording Unit):複数のVUに関 連するポストレコーディングデータ(アフレコデータ) を記録するための領域である。Blockで構成される。

> 【0030】EU (Editable Unit):複数のVUとそれに対 応する0個または1個のPRUで構成される。1つのEUはディ スク中で連続的に記録する。

[ 0 0 3 1 ] EUS (Editable Unit Sequence): Rec Star いて説明する。上記したように、記録媒体上には複数の 30 t~StopあるいはPauseの区間に相当する単位であり、整 数個のEUで構成される。

【0032】図中のblockは、2048byteの固定長の単位 であり、1blockは1セクタに格納される。1個のblockは 原則として1個のパケットで構成される。ここでのパケ ットは、ISO/IEC 13818-1で規定されるPES packetに準 拠する。パケットの構成を図6亿示す。パケットは、そ のパケットに関する属性等を格納するパケットヘッダと ビデオデータ等の実際のデータを格納するパケットデー タで構成される。パケットヘッダに含まれる主な情報は 図4を用いて説明する。図26とほぼ同様であり、ファイ 40 以下の通りである。packet-start-code-prefixはISO/IE C 13818-1で規定されたパケットの開始コードである。s tream-idはこのパケットの種類を表わす。PES-packet-1 engthはこのフィールド以降のデータのサイズを表わ す。PES-header-data-lengthはパケットヘッダのサイズ を表わす。PTS(プレゼンテーション・タイム・スタン プ)は、多重化したオーディオやビデオといったエレメ ンタリ・ストリーム間の同期情報であり、パケット中に 先頭が含まれるアクセスユニット(ビデオの場合1フレー ム)が再生されるタイミングを90kHzのクロックでカウン

ディング・タイム・スタンプ)は、そのパケット中に先頭があるアクセスユニットがデコードされるタイミングをPTSと同じ時間軸で表わしたものである。 stuffing-by tesは、次に説明するようにパケットのサイズを調整するために用いられる。

【0033】もし、パケットが2048byteに満たず、不足分が7byte未満のときはパケットヘッダにスタッフィング・バイトを入れる。一方不足分が7byte以上のときは不足分に相当するパディングパケットをそのパケットの後に置く。このスタッフィング・バイト、パディングパ 10ケットは実際に処理を行わないいわゆるダミーデータである。本実施例で用いるパケットを以下にまとめる。

【0034】V-PKT (Video Packet): ISO/IEC 13818-2 で規定されるビデオデータを格納したパケット

A-PKT (Audio Packet): ISO/IEC 13818-3で規定される オーディオデータを格納したパケット

P-PKT (Padding Packet): ISO/IEC 13818-1で規定されるバディング用バケット

UH-PKT (Unit Header Packet): VU、PRUC関するヘッダ を格納したパケット

V-PKT、A-PKTおよびP-PKTのフォーマットはISO/IEC 138 18-1の規定に準拠する。その他のパケットのフォーマットについては後述する。また、EUSを構成するblockを以下にまとめる。

【0035】V-BLK (Video Block): V-PKTを格納したblock

\* A-BLK (Audio Block): A-PKTを格納したblock P-BLK (Padding Block): P-PKTを格納したblock UH-BLK (Unit Header Block): UH-PKTを格納したblock 、EUについて説明する。EUの構造を図7に示す。EUは1個以上の整数個のVUと0個または1個のPRUを含む。1個のEU Sを構成するVUの提示時間は同一にする。ただし、EUSの最後のVUは他のVUより短くてもよい。つまり、1つのEU SにおけるVUの再生間隔は常に同一となっている。なお、VUの提示時間は、そのVUがビデオデータを含む場合は、そのVUに含まれるビデオフィールド数あるいはビデオフレーム数にそれぞれビデオフィールド周期あるいはビデオフレーム周期をかけたものとして定義する。

10

【0036】1個のEUSを構成するEUは、すべてPRUを含むか、すべてPRUを含まないかのいずれかにする。EUを構成するVUの個数Nvuは、EUSの最後のEUを除きEUS内では一定にする。つまり、1つのEUSにおいて、EUの提示時間間隔は常に一定となる。PRUを持たないEUSの場合、Nvu=1とする。一方、PRUを持つEUSの場合、VUあたりの提示時間をTpv、回転待ち時間をTv、現在読込中のトラックからアフレコ領域のあるトラックへジャンプする時間をTk、ディスクからのデータ転送速度をRs、EUS全体のビットレートをRo、アフレコ音声のチャンネルあたりのビットレートをRa、アフレコ音声のチャンネル数をNc・hとしたとき、

[0037]

【数1】

$$ceiling(\frac{2\times (Tk+Tv)\cdot Rs}{(Rs-Ro-Ra\cdot Nch)Tpv}) \leq Nvu \leq floor(\frac{10 {\rm sec.}}{Tpv})$$

40

とする。なお、ceiling(x)はx以上の最小の整数を、flo 30 or(x)はx以下の最大の整数を求める関数である。PRUを持つEUSの場合にデータ転送速度などに基づきNvuの最小値を設定する理由は、EUあたりの時間が十分に大きくないと、逐次的にアフレコを行なう際、ヘッドを現在の読込位置からアフレコ領域へ移動させるオーバーヘッドの占める割合が大きくなり、データの読込が表示に追いつかなくなりビデオやオーディオの再生が途切れてしまうからである。

【0038】次にVUについて説明を行なう。Wは、sequence-headerおよびそれに続くGOP-headerを直前に置いた1個以上の整数個のGOP(グループ・オブ・ピクチャ)からなるビデオデータと、それと同期する整数個のAAU(オーディオ・アクセス・ユニット)からなるオーディオデータを含む。GOPは、MPEGビデオ圧縮の単位で、複数のフィールド群あるいはフレーム群で構成される。AAUは、オーディオサンプルを0.024秒毎にセグメント化しそれぞれのセグメントを圧縮したものである。GOP、AAUともにそれぞれの単位の先頭からデコードする必要があるが、VUはそれぞれを整数個含んでいるためVU単位で独

立再生可能である。1VUあたりのビデオフィールド数はNTSCの場合、24フィールドから60フィールド、PALの場合は20フィールドから50フィールドの範囲にする。

【0039】VUは図8に示すように、先頭にUnit Header Block(UH-BLK)、次に前述のオーディオデータを格納したA-BLKの列を置き、最後に前述のビデオデータを格納したV-BLKの列の順に配置する。A-BLKの個数は、前述のオーディオデータを格納するのに必要十分なものにする。最後のA-BLKに余りが出た場合には前述のようにP-P KTあるいはスタッフィングバイトで調整する。V-BLKも同様の構成とする。

【0040】次にPRUについて説明を行なう。PRUは、1 以上整数個のVUに対するオーディオを格納するための領域であり、1個のEUにO個あるいは1個存在する。PRUのサイズは、EUあたりの提示時間に対応するオーディオデータとPRUへッダ・ブロックを含むことのできる最小の整数個のECCブロックである。PRUを構成するECCブロックの数NPRU、ECCは

[0041]

【数2】

12

10

50

 $N_{PRU,ECC} = ceiling((1 + ceiling(\frac{Ra \cdot Nch \cdot Tpv}{2048 - 14}) \times Nvu)/16)$ 

として規定される。なお、PRU中に記録するオーディオ データは、そのPRUが含まれるEU中のVUのオーディオと 同じデータレート、同じサンプリング周波数で記録す る。

【0042】オリジナルデータ記録直後のPRUの構成を 図9に示す。先頭にUnit Header Block (UH-BLK)を1個 記録し、残りの領域をPadding Block (P-BLK)で埋めて おく。つまり、オリジナルデータ記録直後の時点では、 オーディオデータは記録されていない。

【0043】PRUにオーディオをアフレコした後のPRUの 構成を図10に示す。先頭にUnit Header Block (UH-BLK) を1個記録し、その後にはそのEUに同期したオーディオ データをA-BLKの列として記録し、残りの領域をPadding Data(P-BLK)で埋めておく。このとき、PRU中のA-BLK は、同じEU中のそれぞれのVUに含まれるA-BLK数の合計 と同じ数にする。さらに、PRU中のそれぞれのA-BLKの持 つPTSの値が同EU中のそれぞれのVUに含まれるA-BLKのPT Sと同じ順番でかつ、同じ値を取るように、ポストレコ ーディングのオーディオデータを記録する。すなわち、 アフレコ後PRU中には、各VUに含まれるA-BLKの列に対応 するA-BLKの列が存在することになる。このような、VU に対応したPRU中のA-BLKの列をSAU(サブ・オーディオ・ ユニット)と呼ぶことにする。なお、言うまでもない が、SAUには、VUと同様整数個のAAUが含まれることにな る。

【0044】EU中でのPRUの配置について説明する。PRU は、それが含まれるEUの先頭の15セクタ以内のECC境 界、つまりEU中の最初に現れるECC境界に置く。例え ば、あるEUの先頭がECCブロック境界だった場合、図11 (a)のように、そのEUの先頭の直後にPRUを配置する。ま た、EUの先頭がECCブロック境界でなかった場合は、(b) のように、EUの境界の直後から15論理ブロック以内のEC Cブロック境界、つまりEU中の最初に現れるECCブロック 境界に配置する。との場合、EU中の先頭のVUはPRUによ って分断されることになる。

【0045】UH-PKTの構造を図12に示す。図中のBP(バ イト・ポジション)は先頭からの相対的なバイト位置で あり、バイト数はそれぞれのフィールドのバイト数を示 40 す。packet-start-code-prefix、stream-id、PES-packe t-lengthは前述の通りである。Unit Propertyは1byteの ビットフィールドで、このUnit headerが含まれるユニ ット(PRUおよびVU)に関する情報を格納する。その中 にはフィールドFirst Wof EUおよびフィールドRecorde r ID Formatが存在する。フィールドFirst VU ofEUはそ のUH-PKTを含むユニットがEU中の先頭のVUであれば1そ れ以外は0に設定される。フィールドRecorder ID Forma tは2ピットのフィールドであり、01b(xxbはxxが2進数で あることを示す)の場合、MAC(メディア・アクセス・コ

ントロール)アドレス(イーサネットにおける機器ID)、1 Obの場合、QUID(グローバル・ユニーク・ID: IEEE 1394 における装置ID)をフィールドRecorder ID公格納するこ とを意味する。フィールドRecorder IDは、そのユニッ トを記録した装置のIDを表す。GPSTimeStamp Offset は、そのユニットが含まれるEUSの記録を開始した日時 を格納するフィールドであり、1980年1月6日00:00(UTC: Universal Time Coordinated)からの秒数を32ビットの 、符号無し整数で表す。Unit Start PTは、そのUH-PKTが 含まれるユニットの先頭のV-PKT中のPTS値の最上位ビッ トを省略したものである。なお、以後このようにPTSの 最上位ビットを省略した形式をTTフォーマットと呼ぶこ とにする。Length of UnitはこのUnit headerが含まれ るユニット中のblock数を表わす。Start RLBN of Video Dataは、ユニットの先頭からビデオデータが始まるま でのblock数を表わす。

【0046】UH-PKTは、他のデータとは独立したセクタ 20 の先頭に配置され、しかもパケットの先頭がpacket-sta rt-code-prefix, stream-id(0000 0000 0000 0000 0000 0001 1011 11016)という特定のビットパターンを持つ ため、ファイルシステムが破損した場合でもセクタを順 に読んで行けば容易に検出可能である。

【0047】また、時間情報等、ユニット間の関係を示 す情報をAVデータとは独立のパケット(UH-PKT)に置いて あるため、AVデータをデコードすることなく、ユニット 間の関係を判断することが可能である。

【0048】また、UH-PKT中にそのEUSを記録を開始し 30 た時刻(GPSTimeStamp Offset)を記録してあるため、別 の日の同じ時刻に記録したユニット同士を区別可能であ る。さらに、UH-PKT中にそのユニットを記録した装置の ID(Recorder ID)を記録しておくことで、異なる機械に よって同じ日の同じ時刻に記録されたユニットが同一デ ィスク内に存在した場合にも区別が可能である。なぜな ら、Recorder ID公記録するMACアドレスやGUIDは、世界 に1つしかない、その記録装置固有(正確に言えばネット ワークインタフェース部固有)の値であるため、異なる 機械で記録したユニットには必ず異なるRecorder IDが 付加されることになるためである。つまり、このフォー マットで記録した部分ビデオデータ(VUおよびPRU)は、 同一のビデオデータ(EUS)を構成するものであれば、Rec order IDとGPSTimeStamp Offsetの両方が必ず一致し、 異なるビデオデータに属するものであれば、少なくとも 一方が必ず異なることになる。

【0049】したがって、従来技術では復旧が困難であ る図29のようなビデオデータ配置の際にも、B1とAが異 なるビデオデータを構成していれば、図13に示すよう に、B1-A間でRecorder IDあるいはGPS TimeStampOffset (図ではGPS TSO)のいずれかが必ず異なるため、B1とAは

異なるビデオデータの部分ビデオデータであると容易に 正しく判断することが可能である。

【0050】EUS Managementファイルの構造を図14化示 す。EUS Managementファイルは、ディスク中に記録され たすべてのEUSファイルを管理するための情報を格納し たものである。以下、本実施形態の説明に必須な項目の みについて説明を行なう。フィールドNumber of EUSI は、このファイルで管理するEUSファイルの個数を表わ す。フィールドEUSI(EUS Information)は各EUSファイル に関する情報であり、Number of EUSI個分存在する。EU 10 SIはさらに図15のように構成される。図中のStart PTお よびEnd PTは、このEUSIが管理するEUSファイル中のの 開始PTSおよび終了PTSの最上位ビットを省略したもので ある。なお、以後とのようにPTSの最上位ビットを省略 した形式をPTフォーマットと呼ぶことにする。Post Rec ording UnitSizeはこのEUSIが管理するEUSファイル中の PRUのサイズを表わす。

【0051】Address LUT(ルックアップ・テーブル) は、PTフォーマットで記述されたタイムコードからその タイムコードに対応するデータが記録されているアドレ 20 を基に1EU分のデータを記録するのに十分な連続領域が スを検索するためのテーブルである。Address LUTの構 成を図16に示す。フィールドPBTime of EUは、EUあたり の提示時間を1/90000[秒]単位で表わしたものであり、P Tフォーマットと同じスケールとなっている。PB Time o f VUも、同様にVUあたりの提示時間を1/90000[秒]単位 で表わしたものである。Number of PRU InformationはA ddress LUT中のPRU Informationの数であると同時に、E US中のPRUの個数も表わす。Number of VU Information も同様にAddress LUT中のVU Informationの数およびEUS 中のVI数を表わしている。

【0052】図17は、PRU Informationの内容を表わ す。図中のRLBN of PRUはそのPRU Informationが管理す るPRUのアドレスを表わす。図18は、VU Informationの 内容を表わす。図中のRLBN of VUはそのVU Information が管理するVUのアドレスを表わす。

【0053】Address LUTを用いて、あるタイムコードP Tに対応するPRUのアドレスを求める手順を以下に示す。 まず、PTからEUSI中のStartPTを引くことで相対PTを求 め、次に相対PTをPB Time of EUで割り、小数部を切り 捨てることで、そのPTに対応するPRUを管理するPRU Inf 40 ormationのインデックスが求まる。次に、そのインデッ クスに対応するPRU Information中のRLBN of PRUで与え られるアドレスが、目的とするPTに対応するPRUのアド レスである。時刻PTに対応するVUのアドレスも同様に、 PTからStart PTを引いたものをPB Time of VUで割り、 小数部を切り捨てた値に対応するインデックスのVU Inf ormation中のRLBN of VUを参照することで得られる。こ のように単純な処理でVUやPRUの先頭アドレスが得られ るのは、EUおよびVUあたりの提示時間を一定にしている ためである。

【0054】上記ディスクフォーマットで記録を行なう 際の手順を以下に示す。なお、以下の説明ではビデオは NTSCで記録し、VUを30フィールドからなる1個のCOPで構 成し、ビデオ最大ビットレートを8[Mbps]とする。ディ スク転送レートRsは12 [Mbps]、アフレコ領域への最大ジ ャンプ時間Tkを0.3[秒]、最大回転待ち時間Tvを0.2[秒] とする。また、オーディオビットレートおよびオーディ オチャンネル数をそれぞれ0.125[Mops/チャンネル]、2 [チャンネル]とし、オリジナルおよびアフレコで共通に 用いることにする。このとき、VUあたりの提示時間Tpv は上記のGOP構成により約0.5秒となる。また、アフレコ が可能なEUあたりのVU数Nvuの範囲は、7≦Nvu≦20とな る。本実施形態では、NVU=8、すなわちEUあたりの提示 時間は約4秒となる。

【0055】オリジナルプログラム記録時のCPU102の処 理の流れを図 19に沿って説明する。すでに、ディスク からEUS Managementファイルやファイルシステム管理情 報がRAM103に読み込まれているものとする。CPU102はエ ンコーダ106を起動し、次にファイルシステム管理情報 ディスク上にあるかどうか調べる(ステップ1)。もし、 なければ録画を停止する。

【0056】もし十分な領域があれば、記録対象のVUが EU中の何番目のVUかを表わす変数iをOにリセットし、空 き領域先頭アドレスを変数addrに記憶させる(ステップ 2)。次に、マルチプレクサ107から1VU分のデータがバッ ファメモリ108にバッファリングされたことの通知を待 つ(ステップ3)。マルチプレクサ107から通知が来たら、 変数iが0のときは、変数addrがECCブロック境界かどう 30 かを判断し(ステップ9)、もし、ECCブロック境界でなけ れば、次のECCブロック境界までバッファメモリ108中の WJデータをディスクに記録する(ステップ10)。次に、UH -PKTおよびP-PKTでPRUをRAM103中に構成し、それをディ スクに記録する(ステップ11)。次に、バッファメモリ10 8中の先頭のVUデータをディスクに記録する(ステップ 6)。記録が終わったら変数iをインクリメントする(ステ ップ7)。変数iがEU中のVI数を表わす変数Nvuより小さけ ればステップ4にジャンプし(ステップ8)、等しくなれば ステップ2にジャンプする。以上の処理を、操作部101か ら停止指令がきたり、ディスク中に十分な連続領域が無 くなるまで、EU単位に行なっていく。

【0057】以上のCPU102の処理と並行して、マルチプ レクサ107は、オーディオ、ビデオそれぞれのエンコー ダ106から送られるデータにPTS等を付与しパケット化し バッファメモリ108に貯えていく。また、CPU102から記 録開始日時およびIEEE-1394インタフェース115の持つGU IDを受け取り、UH-PKTを構成する。1GOP分のV-PKTとそ れに同期するA-PKTがバッファメモリ108に貯えられたら CPU102にVU分のデータをバッファリングしたことを通知

(9)

30

16

【0058】ととで、管理領域602が破損した場合の処 理について説明する。復旧は、ディスクを先頭から順に 読みこんで行き、UH-BLKを目印にVUやPRUの検出をする (ユニット検出処理)、W間の順番を復元する(ユニット 再生順復元処理)、復元されたVUの再生順を基にファイ ルシステムを復元する(ファイルシステム復元処理)、の 順に行なう。

【0059】ユニット検出処理のフローを図20亿示す。 まず、図中の記号の説明を行なう。bは処理の対象とな っているセクタの番号を表す。NvとNpは、検出済みのVU 10 示す。top[i]は、i番目のVUがシーケンス(EUS)の先頭 およびPRUの個数をそれぞれ表す。Sv[i]、Ev[i]、Iv [i]、Ov[i]、Pv[i]、Lv[i]はそれぞれ、i番目に検出さ れたVUの開始セクタ番号、終了セクタ番号、Recorder I D, GPSTimeStamp Offset, Unit Start PT, Unit Length をそれぞれ表す。一方、Sp[j]、Ep[j]、Ip[j]、Op [j]、Pp[j]、Lp[j]はそれぞれ、j番目に検出されたPRU の開始セクタ番号、終了セクタ番号、Recorder ID、GPS TimeStamp Offset、Unit Start PT、Unit Lengthをそれ

【0060】次にフローチャートに沿ってユニット検出 処理の説明を行なう。まず、b、Nv、NpをそれぞれOなセ ットする(ステップ1)。次に、UH-BLKを読みこむまで、 セクタを読み飛ばす(ステップ2~ステップ4)。UH-BLKか どうかは、読みこんだセクタの先頭が特定のビット列(p acket-start-code-prefix, stream-id)かどうかで判断 する。次に、そのUH-BLKが管理するユニットがPRUかVU かを判断する(ステップ4)。 ここではStart RLBN of Vid eo DataがOでなければVUと判断する。もしVUと判断した 場合ステップ6にジャンプし、PRUと判断した場合ステッ プ8にジャンプする。ステップ6ではUH-BLKの各種フィー ルドのうち、Recorder ID、GPSTimeStamp Offset、Unit Start PT、Unit Lengthの値をNv番目のVUに関する変数 であるIv[i]、Ov[i]、Pv[i]、Lv[i]にそれぞれ格納す る。ステップフではNvをインクリメントする。ステップ8 ではUH-BLKの各種フィールドの値をNp番目のPRUに関す る各種変数に格納する。ステップ9ではNpをインクリメ ントする。ステップ10ではbをインクリメントし、ステ ップ2にジャンプする。以上の処理により、ディスクに 記録されたすべてのVUおよびPRUの情報が得られる。次 に、これらの情報を用いて、同じEUを構成するVUとPRU を結びつける。処理のフローチャートを図21に示す。ま ず、新たに追加した記号の説明を行なう。Xv[j]はj番目 のVUに対応するPRUの番号を表す。値が-1の場合、対応 するPRUは無いことを表す。

【0061】次にフローチャートに沿って処理の説明を 行なう。まず、変数の初期化を行なう(ステップ1)。ス テップ2~8はPRUを指すインデックスiをインクリメント しiがNo未満の間繰り返す。Wを指すインデックスjを初 期化し、ステップ4~7は、iがNv未満の間繰り返す。ス テップ5ではi番目のPRUとj番目のVUの変数のうち、Reco 50 では、p番目のVUがEUSの先頭かどうかのチェックを行な

rder ID、GPSTimeStamp Offset、Unit Start PTを示す 変数をそれそれ比較し、すべてが一致すればXv[j]にiを 代入する。以上の処理により、j番目のWと同じタイミ ングに再生されるPRUを、Xv[i]の値を参照することでわ かるようになる。

【0062】次に、ユニット再生順復元処理のフローを 図22に示す。新たに定義した記号の説明を行なう。next 「i]にはi番目のVUに後続するVUの番号を格納するもので あり、値が-1であれば、後続するVUが存在しないことを かどうかのフラグであり、trueなら先頭、falseなら非 先頭を意味する。p、qは、現在、連続性の判断の対象と なっている2つのVUのうち先行するVUおよび後続のVUの 番号をそれぞれ表す。THRは、VUの連続性を判断するた めの閾値であり、本実施例ではVUあたりの提示時間の上 限である1秒を1/90000「秒」単位で表わしたもの、すなわ ち90000とする。

【0063】次にフローチャートに沿ってユニット再生 順復元処理の説明を行なう。ステップ1ではnext[i]およ 20 びtop[i]の初期化を行ない、それぞれのVUには後続する VUがなく、しかもEUSの先頭に位置しているものとみな す。ステップ2では、pを初期化する。ステップ3では、 ステップ4~9の終了条件をチェックする。ステップ4で は、qを初期化する。ステップ5では、ステップ6~8の終 了条件をチェックする。ステップ6では、p番目のVUCq 番目のVUが後続しているかどうかのチェックを行なう。 Ov[p]とOv[q]、Iv[p]とIv[q]がそれぞれ一致し、Pv[p] がPv[a]より小さく、しかもPv[a]はPv[p]+THR以下であ る場合に、p番目のVUにp番目のVUが後続していると判断 し、ステップフにジャンプする。このステップ6の条件 を満たさない場合、ステップ8に処理をすすめる。

【0064】ステップ7では、p番目のVUにq番目のVUが 後続していることを表すため、next[p]にqを格納する。 さらに、q番目のVUはEUSの先頭ではないため、top[q]に falseを格納する。以上の処理により、変数top[]がtrue のVUを開始VUとして、next[]をたどっていけば、VUの正 しい再生順が得られることになる。

【0065】ファイルシステム復元処理では、前述のユ ニット再生順復元処理で得られたWの連続情報から、フ 40 ァイルシステムの復旧を行なう。ファイルシステム復旧 のフローを図23に示す。新たに定義した記号について説 明する。file[i]は、ファイルエントリ中のi番目のファ イルの開始FATエントリを表す。A[b]はb番目のFATエン トリ中の値を表す。

【0066】次にフローチャートに沿ってファイルシス 、テム復元処理の説明を行なう。まず、VUのインデックス 変数pおよび、ファイルエントリのインデックス変数iの 初期化を行なう(ステップ1)。ステップ2では、ステップ 3~14までの処理の終了条件をチェックする。ステップ3

18

う。もし先頭ならステップ4にジャンプし、そうでなけ ればステップ13へスキップする。ステップ4では、VUの 連鎖をたどるための変数であるqにpの値を格納する。スプ テップ5では、file[i]にq番目のvuの開始セクタ番号を 代入する。ただし、Xv[q]が0より大きくしかもSp[Xv [q]]の方がSv[q]より小さい場合、図11(a)のように配置 されていると判断し、file[i]にはSp[Xv[q]]をセットす る。ステップ6では、q番目のVUの開始セクタ番号Sv[q] およびVUのセクタ数Lv[q]を変数bおよび変数gにそれぞ れ代入する。ただし、Xv[q]が0以上、すなわち対応する 10 PRUを持つ場合であって、Sp[Xv[q]]の方がSv[q]より小 さい場合、PRUが図11(a)のように配置されていると判断 し、bにはSp[Xv[q]]をセットする。また、そのPRUのサ イズを含めるために、gにはLv[q]+Lp[Xv[q]]を代入す る。Sp[Xv[q]]の方がSv[q]より大きい場合、PRUは図11 (b)のように配置されていると判断し、bにはSv[q]を、 gにはLv[q]+Lp[Xv[q]]をセットする。ステップ7~9は、 oが0より大きい間、A[b]へのb+1の格納(ステップ8)、b のインクリメント、gのデクリメント(ステップ9)を繰り 返す。この繰り返しにより、VU内(あるいはEUSがPRUを 20 持つ場合には、EUSの先頭のVUはPRUを含む)に関するFA Tの修復を行なうことになる。ステップアで、gがOになっ た場合、ステップ10亿ジャンプする。ステップ10では、 後続するVUの番号next[q]をqに格納する。qが-1、すな わち後続するVUがなければ、ステップ12にジャンプし、 そうでなければ、ステップ14にジャンプする。ステップ 14では、A[b]にq番目のVUの開始セクタ番号を格納し て、ステップ6にジャンプする。ただし、このときも、 ステップ6と同様、Xv[q]が0以上の場合、すなわち対応 するPRUが存在する場合は、そのPRUの開始セクタ番号Sp 30 [Xv[q]]をチェックし、小さい方の値をA[b]に格納す る。ステップ12では、A[b]に終了を意味する値を格納 し、iをインクリメントする。以上の処理がすべて終了 した後、RAMLO3上のA[b]、file[i]をディスク113中のFA T、ファイルエントリにそれぞれ記録する。その際、フ ァイルエントリ中の各ファイル名には他のファイルと重 複しない名前を与える。以上の処理により、各EUSを通 常のファイルとしてアクセスすることが可能になり、EU Sを先頭からファイルシステムが与える順序でセクタを 読みこんでいけば記録したときの順序で再生可能にな る。

【0067】本実施例ではシーケンス再生管理情報としてFATを用いているが、図24に示すように、EUSファイル(シーケンス)を構成する連続領域(部分シーケンス)に関する情報を用いることも可能である。この場合、部分シーケンスに関する情報はその部分シーケンスの開始セクタ番号及びその連続領域のセクタ数で構成する(開始と終了セクタでもよい)。このような構成により、FATと同様、ファイルを構成するセクタの再生順を管理することができる。なお、各部分シーケンスは1個以上の

ユニットで構成されていることは言うまでもない。このように、本発明における再生管理順情報は、FATに限定されるものでなく、図3に示すように、ユニットの再生順を管理する情報であれば、どのような管理方式であってもよい。

【0068】本実施例では、UH-PKT中にUnit Start PT を記録し、その値を用いてユニット間の連続性の判断を行なっているが、代わりにそのEUSの先頭を0とした通し番号を用いても構わない。つまり、ユニット間の連続性(順序)を表す情報であれば、どのようなものであっても、復旧は可能である。

【0069】本実施例では、UH-PKTを置く間隔を数秒単位にしているが、同様な情報を置く間隔をもっと長い単位や、もっと短い単位(例えばセクタ単位)に設定することも可能である。また、本実施例では、VUは同一の再生時間であるが、連続性を示す情報をおく間隔は、時間単位でなく、データ単位であってもよい。さらに、同一間隔である必要もない。ただし、あるUH-PKTから次のUH-PKTの直前までの領域は連続的に記録する必要があるため、あまり間隔を長くすると、ディスク中の空き領域の使用に制限が大きくなる。一方、あまり間隔を短くすると、無駄が大きくなる。

【0070】本実施例では、UH-PKTにそのユニットの記録を行なった装置のIDを記録したが、以下のようなバリエーションも考えられる。

【0071】装置の種類によっては、IEEE-1394やイーサネット等のネットワーク機能を装備しておらず、その装置の持つユニークなIDがない場合がある。その場合、UH-PKTに、そのユニットがその装置で記録したものか他からコピーしたものかを区別するための情報を設けておくことが考えられる。この場合、他の複数の装置で記録されたユニット間の区別はできないが、他の装置で記録したユニットとその装置で記録したユニットの区別は可能であるため、その装置で記録したデータだけは確実に復旧可能である。

【0072】また、上記の構成では、複数のテレビ番組を同時にディスクに記録する装置の場合、同じ装置ID、時刻情報を持つユニットが存在してしまう。そのような場合には、番組を区別するための情報、チャンネル番号 や番組のID等をUH-PKTに記録すればよい。

【0073】また、上記の構成では、複数のカメラから入力されるビデオを同時にディスクに記録する装置の場合、第1のバリエーションと同様、同じ装置ID、時刻情報を持つユニットが存在してしまう。そのような場合、UH-PKTにカメラのIDあるいは、入力チャネルのIDを記録すればよい。

【0074】このように、本発明における「機器を識別するための情報」は特に装置特有に備えられているIDに限るものではなく、装置内における入力チャネルなど、50 データの入手先を特定することができる情報であればよ

いり

[0075]

【発明の効果】本発明によれば、再生時に、記録媒体上 で、シーケンス上での再生順序を示す情報が同一のユニ ットが存在した場合においても、各機器にユニークに付 与されている機器IDを付与しているため、シーケンスを 区別することが可能である。このことにより、記録媒体 上で、ユニットが分散して記録されており、この分散さ れたユニットの順序を管理しているファイルシステムが 破損した場合でも、管理情報を復旧して、確実にシーケ 10 の構造を示す図である。 ンスを再生することが可能となる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施形態における構成を示すブロッ ク図である。

【図2】本発明の一実施形態におけるディスク中のデー タ配置である。

【図3】本発明の一実施形態における再生順管理データ を示す図である。

【図4】本発明の一実施形態におけるファイルシステム 管理情報を示す図である。

【図5】本発明の一実施形態におけるのEUSファイルの 概要を示す図である。

【図6】パケットの構造を示す図である。

【図7】本発明の一実施形態におけるEUの構造を示す図

【図8】本発明の一実施形態におけるVUの構造を示す図 である。

【図9】本発明の一実施形態におけるアフレコ前のPRU の構造を示す図である。

uの構造を示す図である。

【図11】本発明の一実施形態におけるPRUの配置に関 する図である。

【図12】本発明の一実施形態におけるUH-PKTの配置に 関する図である。

【図13】本発明の一実施形態における記録媒体上での ж シーケンスを示す図である。

【図2】

ディスク記録領域 ユーザ領域 ファイルシステム管理情報 管理情報領域 AV ストリーム似域 EUS ファイル#2-EUS ファイル#2-2 EUS ファイル#1

\*【図14】本発明の一実施形態におけるEUS Management ファイルの構造を示す図である。

20

【図15】本発明の一実施形態におけるEUSIの構造を示 す図である。

【図16】本発明の一実施形態におけるAddress LUTの 構造を示す図である。

【図 17】本発明の一実施形態におけるAddress LUT中 のPRU Informationの構造を示す図である。

【図18】本発明の一実施形態におけるVU Information

【図19】本発明の一実施形態におけるオリジナルデー タ記録のフローチャートである。

【図20】本発明の一実施形態におけるデータ復旧のユ ニット検出処理の前半部分を示すフローチャートであ る。

【図21】本発明の一実施形態におけるデータ復旧のユ ニット検出処理の後半部分を示すフローチャートであ る。

【図22】本発明の一実施形態におけるデータ復旧のユ 20 ニット再生復元処理を示すフローチャートである。

【図23】本発明の一実施形態におけるデータ復旧のフ ァイルシステム復元処理を示すフローチャートである。

【図24】本発明の一実施形態における部分シーケンス により再生順を管理するシーケンス管理データを示す図 である。

【図25】従来のディスクフォーマットを示す説明図で ある。

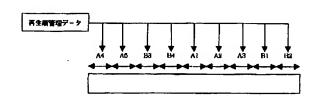
【図26】従来の管理情報を示す説明図である。

【図27】従来のディスク記録方法における管理情報復 【図10】本発明の一実施形態におけるアフレコ後のPR 30 旧手順におけるブロック結合処理を示すフローチャート である。

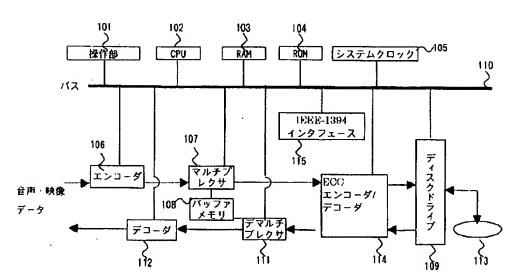
> 【図28】従来のディスク記録方法における管理情報復 旧手順におけるプログラム再現処理を示すフローチャー トである。

> 【図29】従来のディスク記録方法における管理情報復 旧後のデータ再生順を示す説明図である。

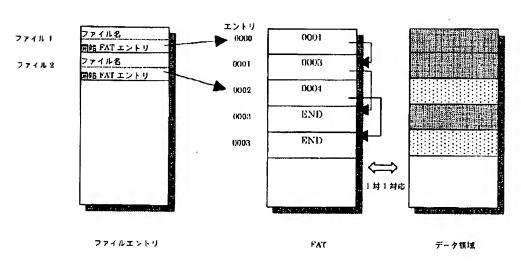
> > 【図3】



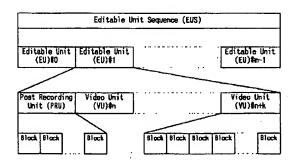
【図1】



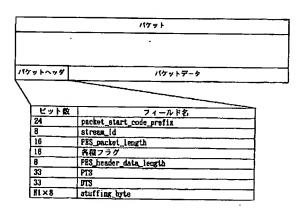
【図4】



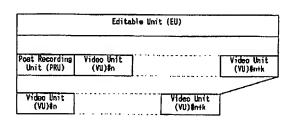
【図5】



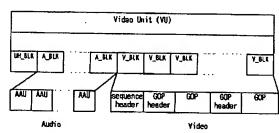
【図6】





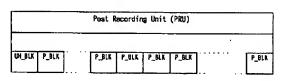


### [図8]



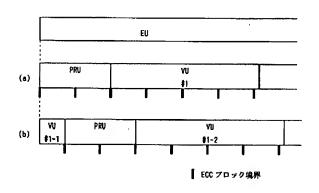
AAU: Audio Access Unit UH\_BLK: Unit Header Block A\_BLK: Audio Block Y\_BLK: Video Block

[図9]

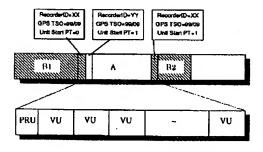


UH\_BLK: Unit Header Block P\_BLK: Padding Block

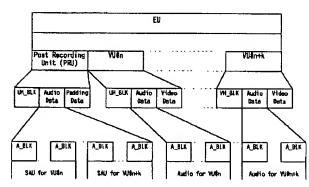
【図11】



【図13】



【図10】



A\_BLK: Audio Block UH\_BLK: Unit Header Block SAU: Sub Audio Unit

【図12】

BP	パイト数	フィールド名
0	3	packet_start_code_prefix
3	1	stream_id
4	2	PES_packet_length
6	1	Unit Property
7	2	Length of Unit
9	8	Recorder ID
17	4	GPSTimeStamp Offset
21	4	Unit Start PT
25	2	Start KLBN of Video Data
27	1	Number of IP Pictures(=NOIP)
28	2×R01P	End RLBN of IP Pictures
-	1	Number of VU(=NOV)
-	2 × NOV	Start RLBN of Data for VU

【図14】

BP	パイト数	フィールド名
0	4	Table LD
4	4	Table Size
8	4	Next USI ID
12	2	Rumber of EUSI
14	-	EUSI

【図15】

BP	パイト数	フィールド名
0	4	BUSI ID
4	4	RUSI Size
8	23	Title Text
31	1	Character Code
32	6	Time Stamp Creation
44	6	TimeStamp-Modification
50	10	Text Information
60	10 ·	Thumboail Information
70	2	Data File ID
72	4	Data File Sise
76	4	Start PT
80	4	End PT
84	2	EUS Property
86	2	Video Property
90	4	Camera Property
-	2	Audio Property
-	2	Post Recording Unit Size
-	2	Post Recording Property
-	64	Source Information
_	64	Copyright Property
-	2	Number of Still Picture
-	-	Still Picture Information
-	-	Address LVT
-	ļ <del>-</del>	Reference Information

【図16】

BP	パイト数	フィールド名
0	4	Address Offset
4	4	PB Time of EU
8	4	PB Time of YU
12	4	Number of PRU Information (=NOP1)
12 16 20	4	Number of VO Information (NOVI)
20	4×NOP1	PRU Information
-	D×MOV1	VU Information

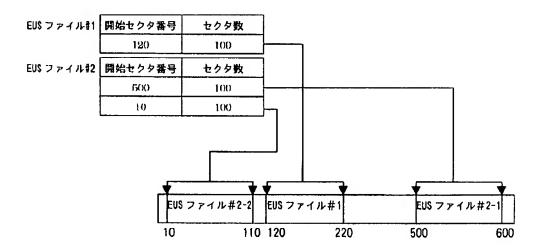
[図18]

BP	バイト数	フィールド名	
0	3	RLBN of VU	
3	1	VU Status	
4	1	Rumber of IP Pictures	
5	2×MOIP	End RLBR of IP Pictures	

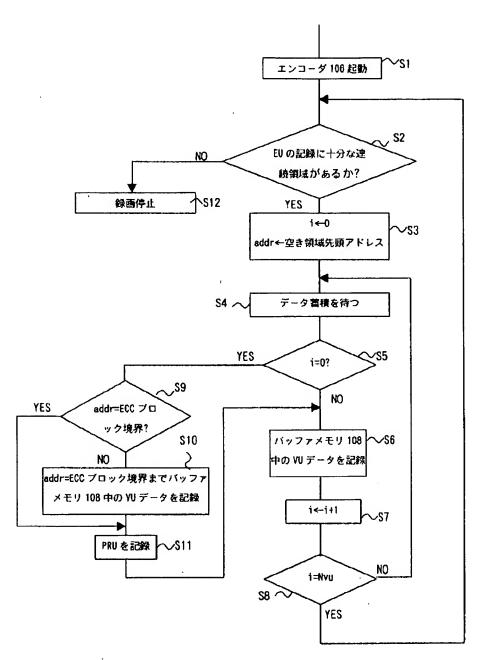
【図17】

BP	パイト数	フィールド名	
0	3	RLBN of PRU	
3	1	PRU Status	

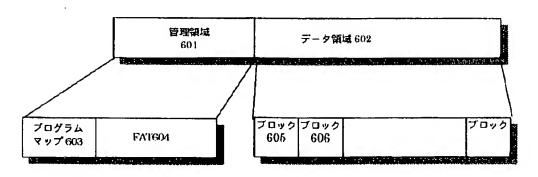
【図24】



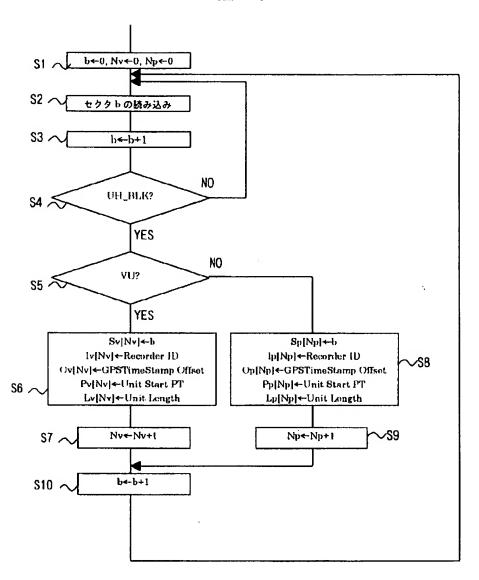
【図19】



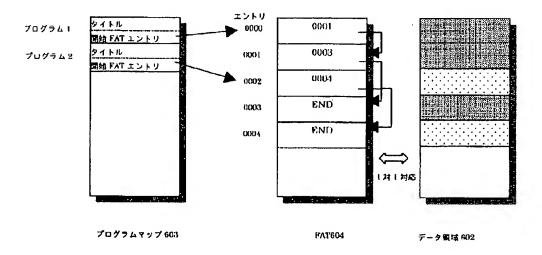
【図25】

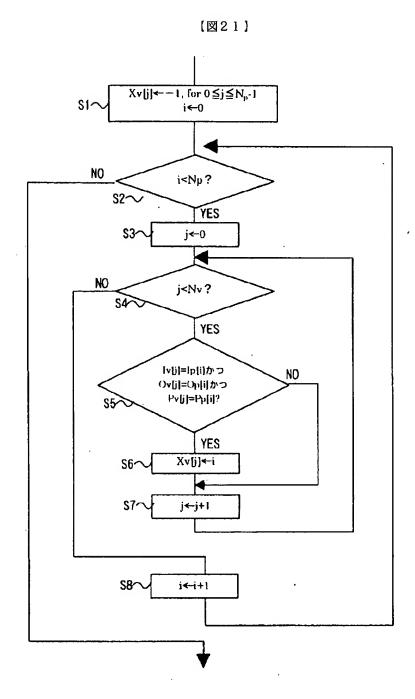


【図20】

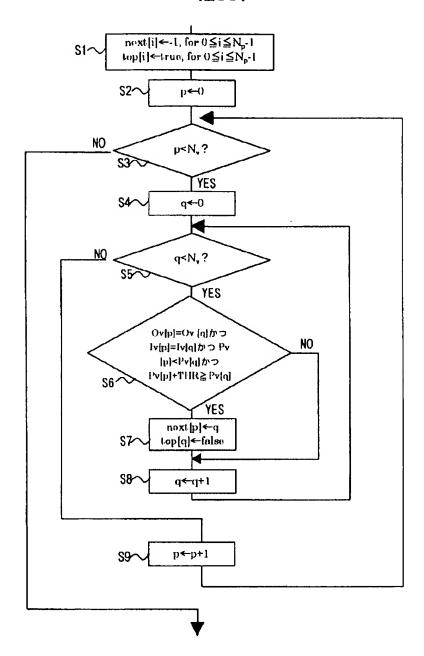


【図26】

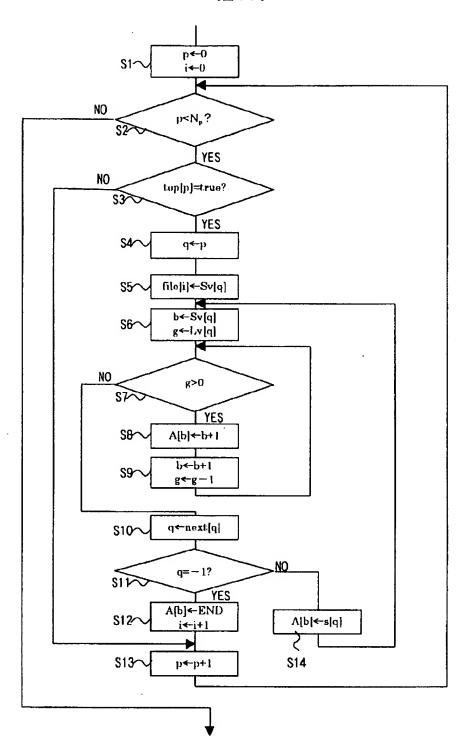




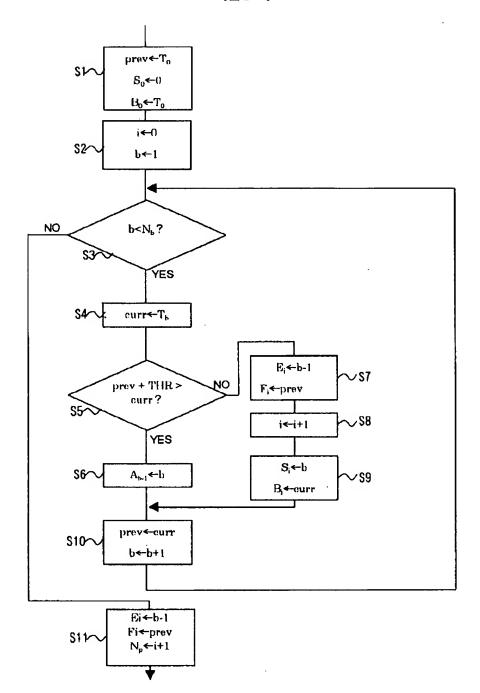
[図22]

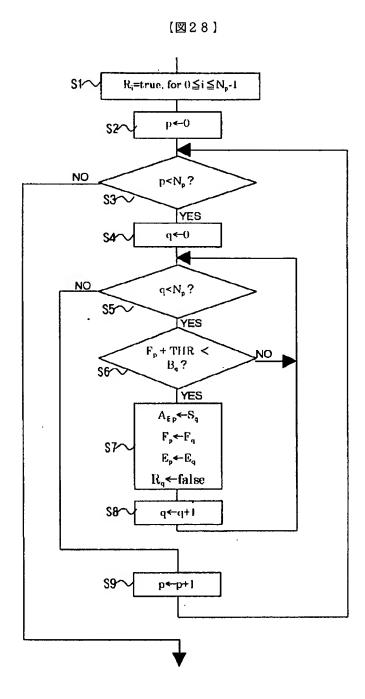


【図23】

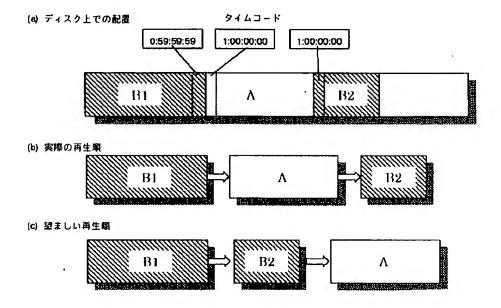


【図27】





### 【図29】



### フロントページの続き

(51) Int.Cl.'

識別記号

H 0 4 N 5/765

5/781

FΙ

テーマコード(参考)

H O 4 N 5/781 G 1 1 B 27/00

510F

27/10

D Α

(72)発明者 山口 孝好

大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号 シ

ャープ株式会社内

Fターム(参考) 5C053 FA20 FA23 GA06 GB06 GB07

GB37 HA33 JA03 JA24 KA04

KA24

5D044 AB07 BC06 CC04 DE39 DE45

DE53 DE57 EF05 FG18 GK12

5D077 AA30 BA15 CA02 CB06 DC16

DC22 DC37 DC39 EA34 HC12

HC26

5D110 AA17 AA29 DA03 DA12 DA15

DB03 DB17 DC05 DC06 DE06